

Errata till A. Hansson: Reglerteknik – En Introduktion, 2024

Sid	rad	står	skall stå
27	5	$\dot{y}(t) = 2\beta e^{-\alpha t}$	$\dot{y}(t) = \frac{2\beta e^{-\gamma t}}{1 - \alpha K_P}$
	7	$\alpha > 0$	$\gamma > 0$
	8	$\alpha > 0$	$\gamma > 0$
234	13	om	som
270	13	$=\leq$	\leq